

# Betriebssysteme 1

SS 2018

**Prof. Dr.-Ing. Hans-Georg Eßer**  
Fachhochschule Südwestfalen

**Foliensatz F:**

v1.0, 2016/06/15

- Speicherverwaltung, Paging
- Speichernutzung unter Linux

# Ausgangslage

---

- Speicher zu knapp für große Programme  
→ Overlay-Programmierung
- Programmteile dynamisch nachladen, wenn sie benötigt werden
- Programmierer muss sich um Aufteilung in Overlays kümmern

# Overlay-Programmierung

Turbo Pascal, um 1985-90:

```
program grossesprojekt;  
  
overlay procedure kundendaten;  
...  
  
overlay procedure lagerbestand;  
...  
  
{ Hauptprogramm }  
begin  
  while input <> "exit" do begin  
    case input of  
      "kunden": kundendaten;  
      "lager":  lagerbestand;  
    end;  
  end;  
end.  
end.
```



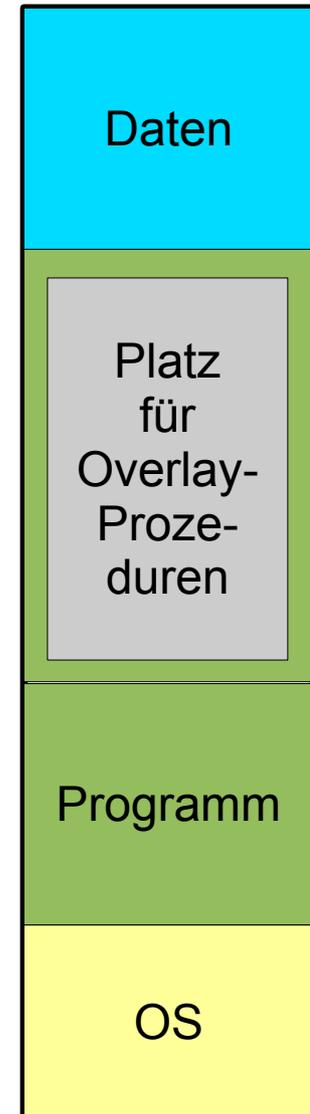
projekt.001



projekt.002



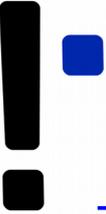
projekt.com



# Verwaltung des Speichers durch das BS

---

- klassische Verfahren:  
zusammenhängende Zuteilung
  - feste Partitionierung (mit gleicher Größe)
  - feste Partitionierung (mit untersch. Größe)
  - dynamische Partitionierung (z. B. Buddy-System)
  - Segmentierung
- modernes Verfahren:  
nicht-zusammenhängende Zuteilung
  - Paging (Seiten-basiert)

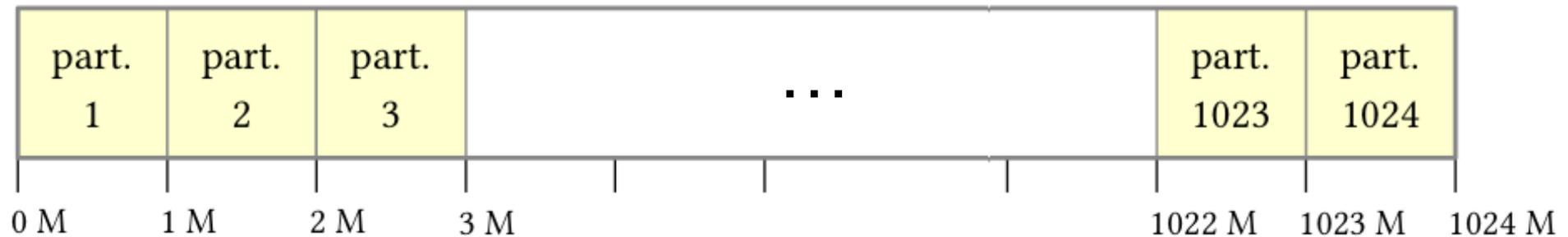


---

# **Klassische Verfahren (zusammenhängende Zuteilung)**

# Zusammenhängende Zuteilung (1)

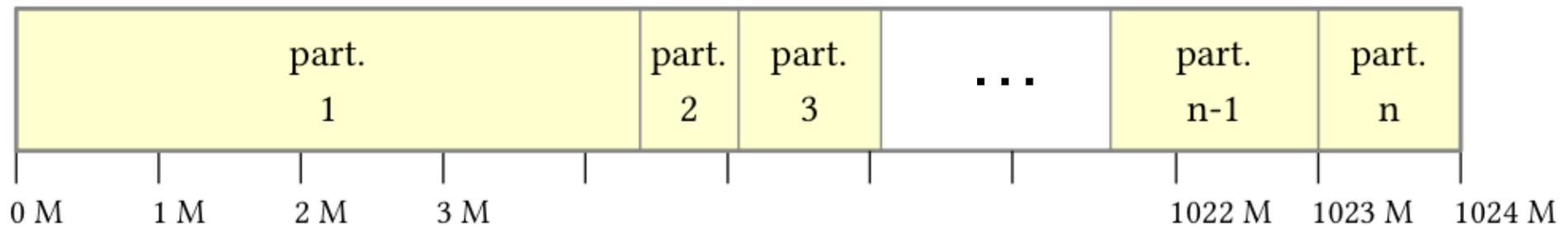
- Partitionen fester, gleicher Größe



- unflexibel: Anzahl und Größe fix

# Zusammenhängende Zuteilung (2)

- Partitionen fester, verschiedener Größe



- nur minimal flexibler
- Aufteilung wird bei System-Initialisierung festgelegt

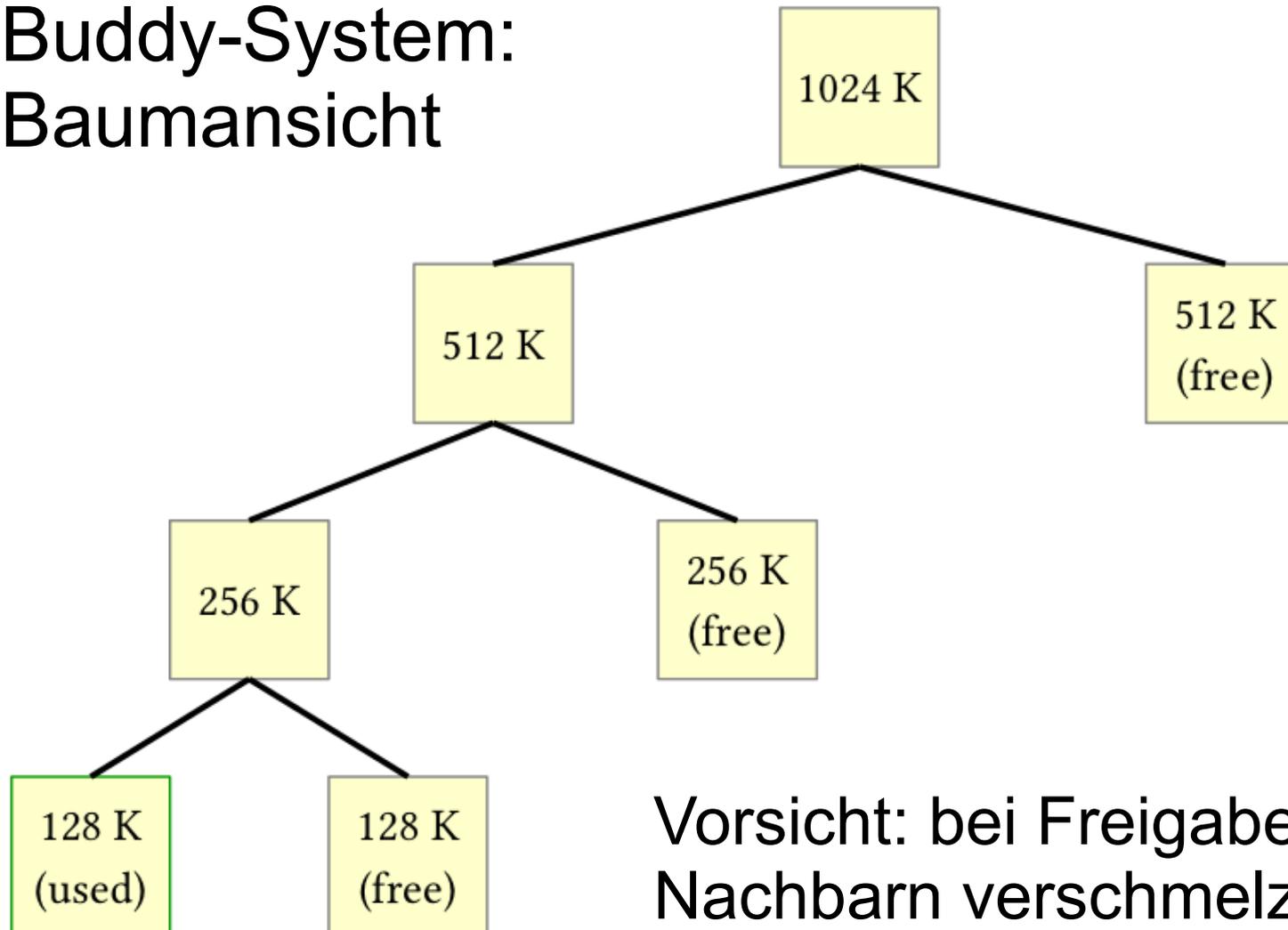
# Zusammenhängende Zuteilung (3)

- Buddy-System (dynamische Zuteilung)
  - Speichergröße ist  $2^n$  (für ein  $n$ )
  - Bei Anforderung schrittweise freien Speicherbereich halbieren, bis gerade noch passender Bereich verfügbar ist
  - Bei Rückgabe von Speicher diesen ggf. mit freiem Nachbarn verschmelzen ( $\rightarrow$  Rekursion?)
  - Beispiel: 1 MByte, alles frei, Anforderung 90 KByte

1024 KB			
512 KB		512 KB	
256 KB	256 KB	512 KB	
128 KB	128 KB	256 KB	512 KB

# Zusammenhängende Zuteilung (4)

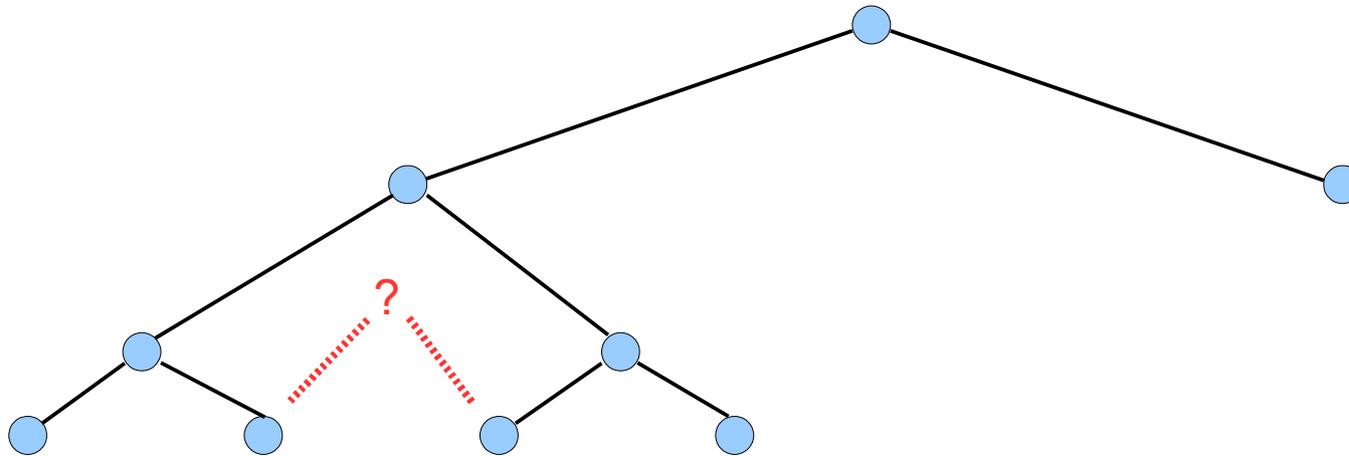
- Buddy-System:  
Baumansicht



Vorsicht: bei Freigabe nur **direkte** Nachbarn verschmelzen!

# Zusammenhängende Zuteilung (5)

- Buddy-System: unmögliche Verschmelzung

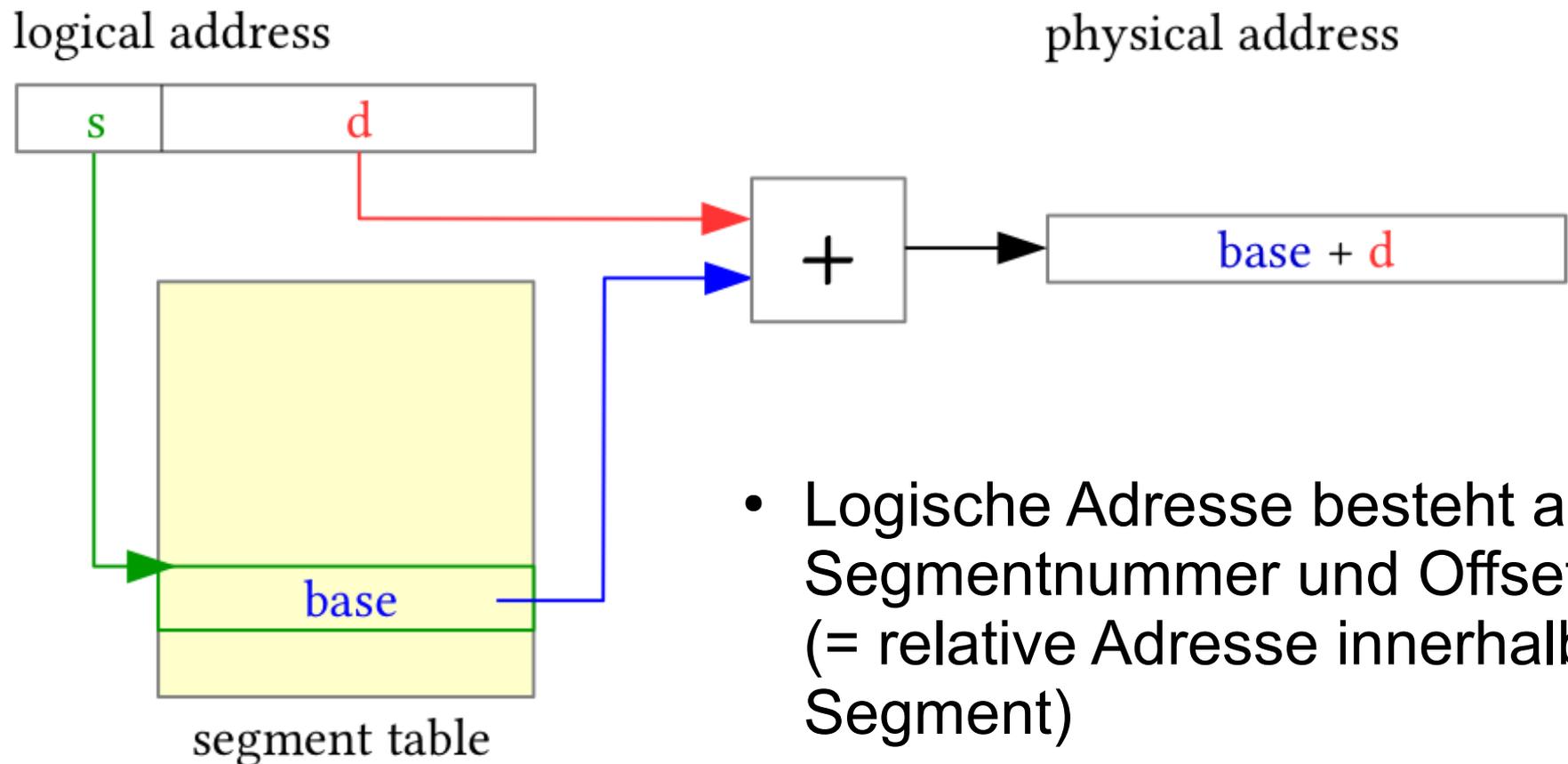


128 KB	128 KB	128 KB	128 KB	512 KB
128 KB	<del>256 KB</del>		128 KB	512 KB

!

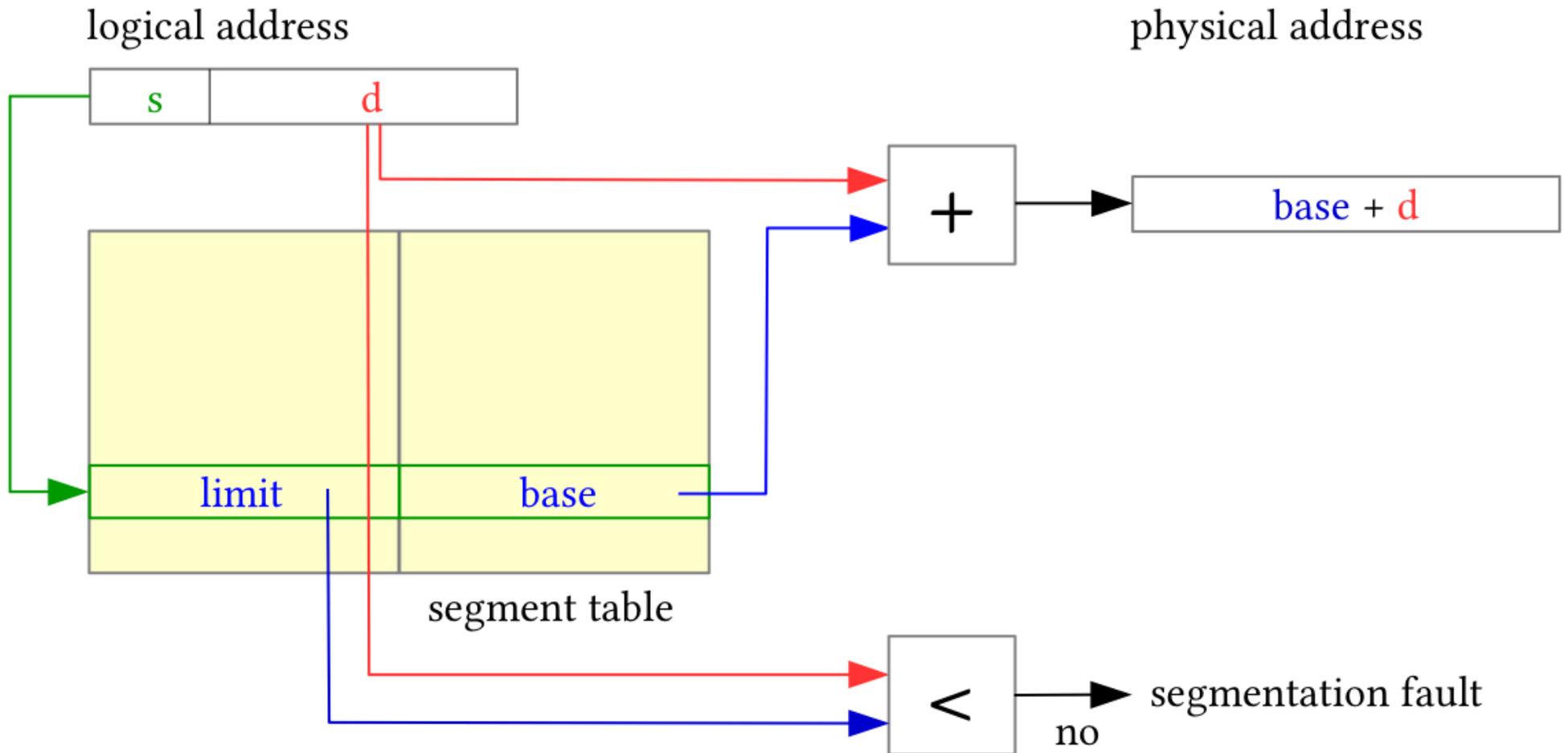
# Segmentierung (1)

- Über eine Segment-Tabelle wird Speicher in Segmente (zusammenhängende Bereiche) aufgeteilt



# Segmentierung (2)

- Angabe einer Segmentgröße → Prüfung bei Zugriff





---

# Modernes Verfahren (Paging)

# Moderne Lösung des Problems

---

- Virtueller Speicher, der das gesamte Programm aufnehmen kann
- Programm sieht Speicherbereich, der ihm zur Verfügung gestellt wurde – wie viel wirklich vorhanden ist, spielt (für das Programm) keine Rolle

# Virtuelle Speicherverwaltung (Paging)

---

- Aufteilung des Adressraums in **Seiten (pages)** fester Größe und des Hauptspeichers in **Seitenrahmen (page frames)** gleicher Größe.
  - Typische Seitengrößen: 512 Byte bis 8192 Byte (immer Zweierpotenz).
- Der lineare, zusammenhängende Adressraum eines Prozesses („**virtueller**“ **Adressraum**) wird auf beliebige, nicht zusammenhängende Seitenrahmen abgebildet.
- BS verwaltet eine einzige Liste freier Seitenrahmen

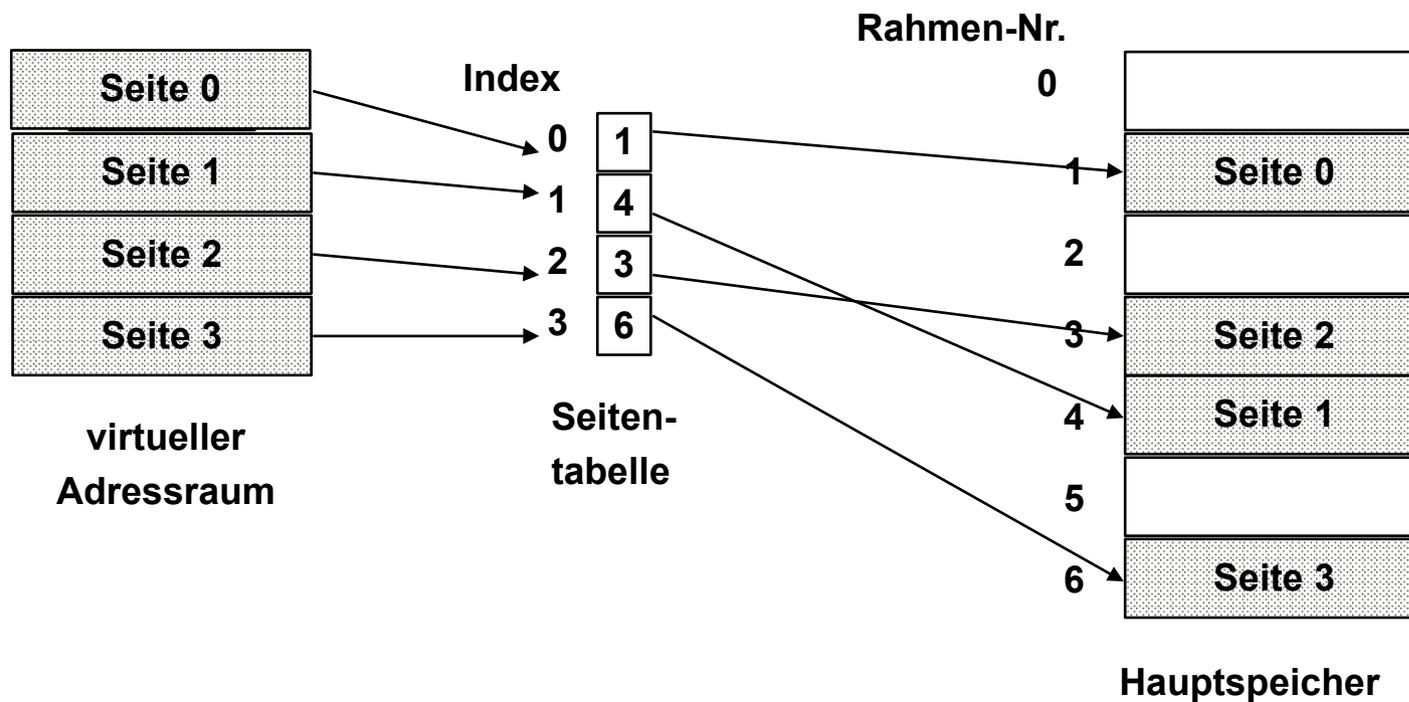
# Virtuelle Speicherverwaltung (Paging)

---

- Die Berechnung der **physikalischen Speicheradresse** aus der vom Programm angegebenen **virtuellen Adresse**
  - geschieht zur Laufzeit des Programms,
  - ist transparent für das Programm,
  - muss von der Hardware unterstützt werden.
- Vorteile der virtuellen Speicherverwaltung:
  - Einfache Zuteilung von Hauptspeicher.
  - Kein Aufwand für den Programmierer.

# Virtueller Adressraum (1)

- Paging stellt Zusammenhang zwischen Programmadresse und physikalischer Hauptspeicheradresse erst zur Laufzeit über Seitentabellen her.



## Virtueller Adressraum (2)

---

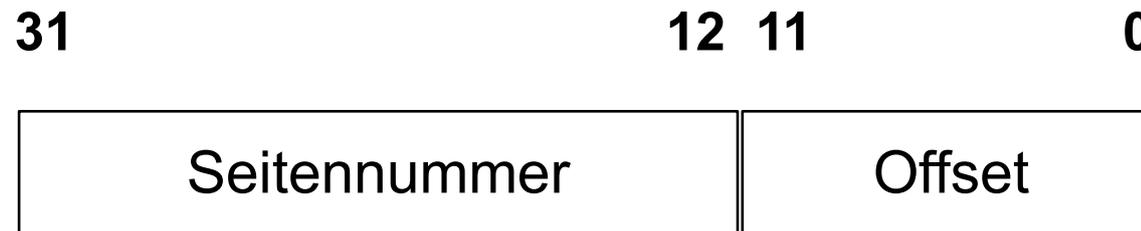
- Die vom Programm verwendeten Adressen werden deshalb auch **virtuelle Adressen** genannt.
- Der **virtuelle Adressraum** eines Programms ist der lineare, zusammenhängende Adressraum, der dem Programm zur Verfügung steht.

# Adressübersetzung beim Paging (1)

---

- Die Programmadresse wird in zwei Teile aufgeteilt:
  - eine Seitennummer
  - eine relative Adresse (offset) in der Seite

Beispiel: 32-bit-Adresse bei einer Seitengröße von 4096 ( $=2^{12}$ ) Byte:

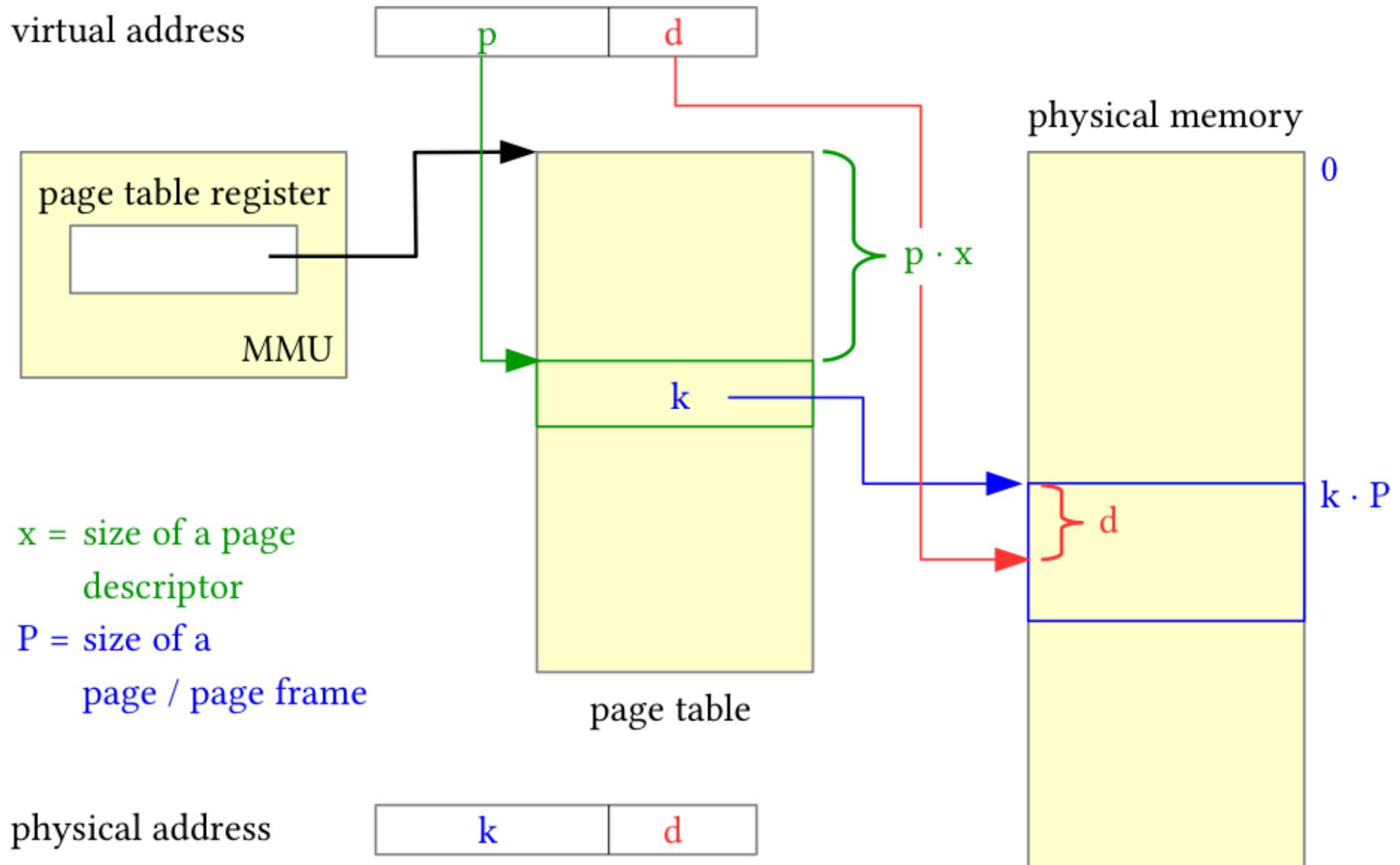


# Adressübersetzung beim Paging (2)

---

- Für jeden Prozess gibt es eine **Seitentabelle (page table)**. Diese enthält für jede Prozessseite
  - eine Angabe, ob die Seite im Speicher ist,
  - die Nummer des Seitenrahmens im Hauptspeicher, der die Seite enthält.
- Ein spezielles Register (PTR) enthält die Anfangsadresse der Seitentabelle für den aktuellen Prozess.
- Seitennummer dient als Index in die Tabelle.

# Adressübersetzung beim Paging (3)



# Adressübersetzung beim Paging (4)

---

- Für jeden Hauptspeicherzugriff wird ein zusätzlicher Hauptspeicherzugriff auf die Seitentabelle benötigt. Dies muss durch Caches in der Hardware beschleunigt werden.
- Seite nicht im Speicher → spezielle Exception, einen sog. page fault (Seitenfehler) auslösen.

# Virtueller Speicher allgemein (1)

---

- Mehr Prozesse können effektiv im Speicher gehalten werden  
→ bessere Systemauslastung
- Ein Prozess kann viel mehr Speicher anfordern als physikalisch verfügbar

# Virtueller Speicher allgemein (2)

---

- allgemeiner Vorgang:
  - Nur Teile des Prozesses befinden sich im physikalischen Speicher
  - falls Zugriff auf eine Adresse, die ausgelagert ist:
    - BS setzt den Prozess auf blockiert
    - BS setzt eine Disk-I/O-Leseanfrage ab
    - Nach Laden der fehlenden Seite wird ein I/O-Interrupt erzeugt
    - das BS setzt Prozess zuletzt wieder in den Bereit-(Ready-) Zustand

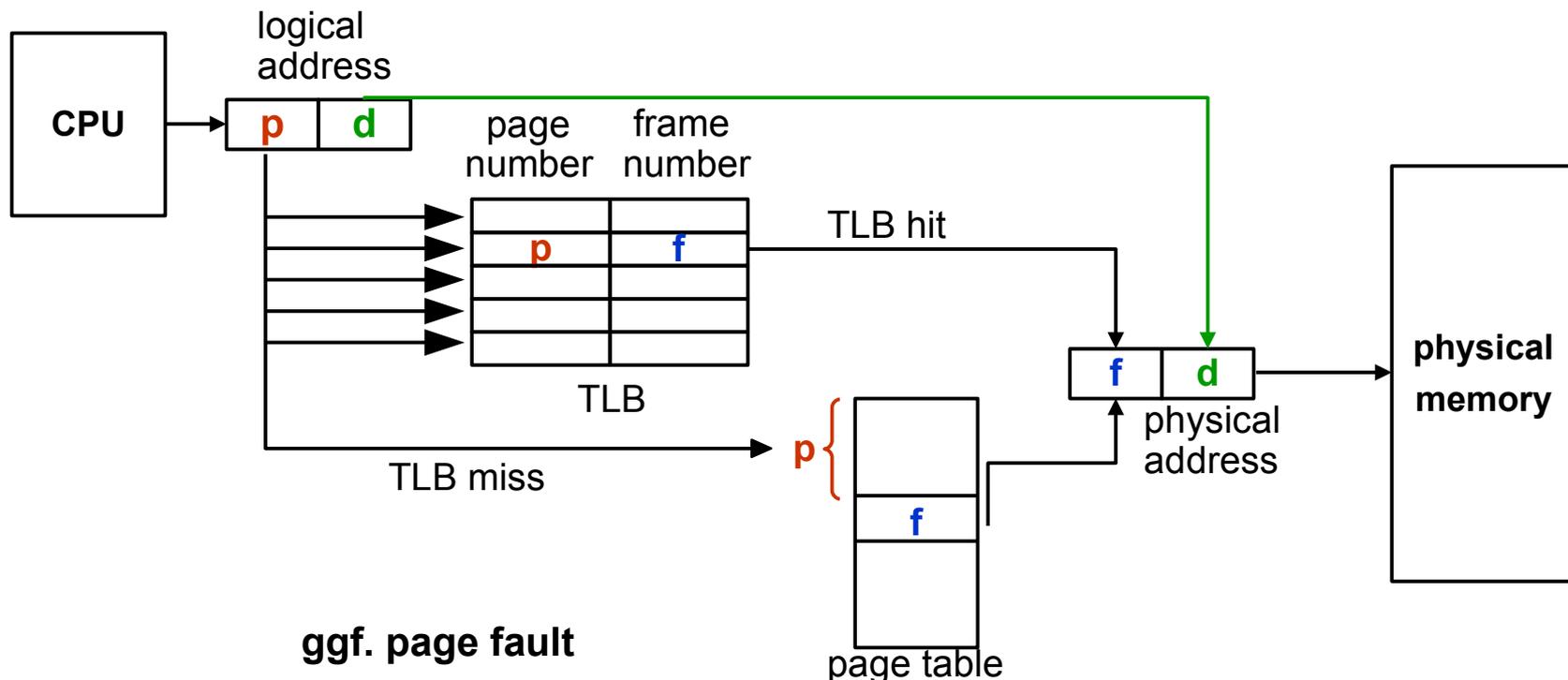
# Virtueller Speicher allgemein (3)

---

- **Thrashing:** Prozessor verbringt die meiste Zeit mit Ein- und Auslagern von Prozessteilen statt mit der Ausführung von Prozessanweisungen
- **Lokalitätsprinzip:**
  - Zugriffe auf Daten und Programmcode häufig lokal gruppiert;  
→ Annahme gerechtfertigt, dass nur wenige Prozessstücke während einer kurzen zeitlichen Periode gleichzeitig vorgehalten werden müssen

# Translation Look-Aside Buffer (1)

- **Translation Look-Aside Buffer (TLB):** schneller Hardware-Cache für zuletzt benutzte Seitentabelleneinträge
- **Assoziativ-Speicher:** bei Übersetzung einer Adresse wird deren Seitennummer gleichzeitig mit allen Einträgen des TLB verglichen.



# Translation Look-Aside Buffer (2)

---

- Treffer im TLB → Speicherzugriff auf Seitentabelle unnötig
- Fehltreffer → Zugriff auf die Seitentabelle; alten Eintrag im TLB durch neuen ersetzen
- Trefferquote (hit ratio) beeinflusst die durchschnittliche Zeit einer Adressübersetzung.
- Lokalitätsprinzip: Programme greifen meist auf benachbarte Adressen zu → auch bei kleinen TLBs hohe Trefferquoten (typisch: 80-98%).

# Lokalitätsprinzip

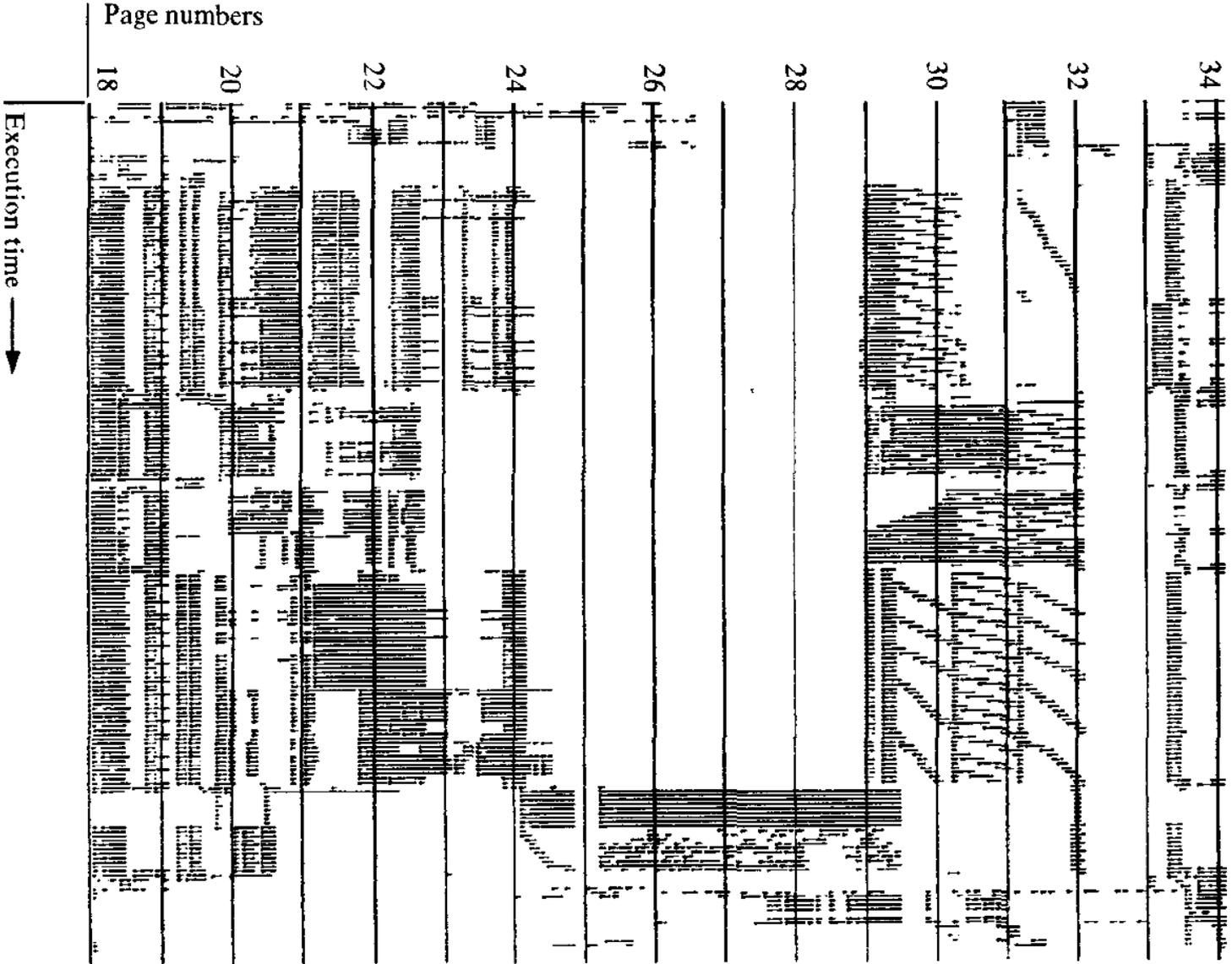


Bild: Hatfield (1972)

# Translation Look-Aside Buffer (3)

---

- Inhalt des TLB ist prozess-spezifisch!  
Zwei Möglichkeiten:
  - Jeder Eintrag enthält ein „valid bit“. Bei Prozesswechsel (Context Switch) ganzen TLB invalidieren.
  - Jeder Eintrag im TLB enthält Prozessidentifikation (PID), die mit der PID des zugreifenden Prozesses verglichen wird.
- Beispiele für TLB-Größen:
  - Intel 80486: 32 Einträge.
  - Pentium-4, PowerPC-604: 128 Einträge für jeweils Code und Daten.

# Translation Look-Aside Buffer (4)

---

## Was macht hier eigentlich das Betriebssystem?

- Page-Table-Register laden
- Im Falle eines Page Fault: Fehlende Seite aus dem Swap holen und Seitentabelle aktualisieren
- Evtl. vorher: Seitenverdrängung – welche Seite aus dem Hauptspeicher entfernen? (→ später)

## Alles andere: Hardware

- Zugriff auf TLB und ggf. auf Seitentabelle
- Wenn Seite im Speicher: Berechnung der phys. Adresse
- Inhalt aus Cache oder ggf. aus Hauptspeicher holen

# Invertierte Seitentabellen (1)

---

- Bei großem virtuellen Speicher sehr viele Einträge in der Seitentabelle nötig, z.B.  $2^{32}$  Byte Adressraum, 4 KByte/Seite → über 1 Millionen Seiteneinträge, also Seitentabelle  $> 4$  MByte (pro Prozess!)
- Platz sparen durch invertierte Seitentabellen:
  - normal: ein Eintrag pro (virtueller) Seite mit Verweis auf den Seitenrahmen (im Hauptspeicher)
  - invertiert: ein Eintrag pro Seitenrahmen mit Verweis auf Tupel (Prozess-ID, virtuelle Seite)

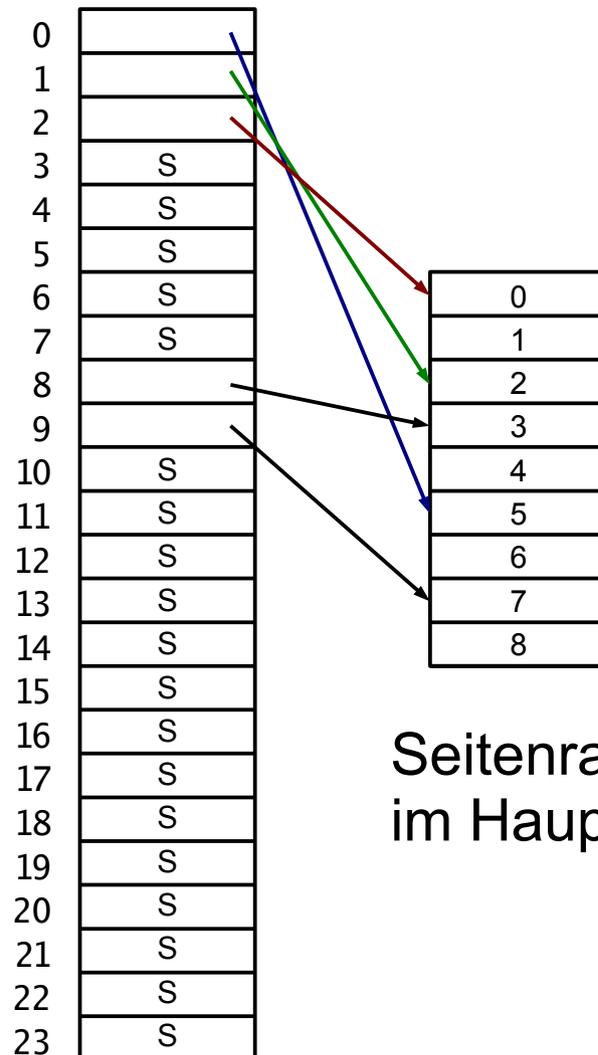
## Invertierte Seitentabellen (2)

---

- Problem: Suche zu Prozess  $p$  und seiner Seite  $n$  nach dem Eintrag  $(p,n)$  in der invertierten Tabelle  $\rightarrow$  langwierig
- Auch hier TLB einsetzen, um auf „meist genutzte“ Seiten schnell zugreifen zu können
- Bei TLB-Miss hilft aber nichts: Suchen...
- Andere Lösung für Problem der großen Seitentabellen: Mehrstufiges Paging ( $\rightarrow$  gleich)

# Invertierte Seitentabellen (3)

Seitentabelle



Invertierte  
Seitentabelle

0	2
1	-
2	1
3	8
4	-
5	0
6	-
7	9
8	-

# Mehrstufiges Paging (1)

---

Die Seitentabelle kann sehr groß werden.

Schon gesehen: typisches Beispiel

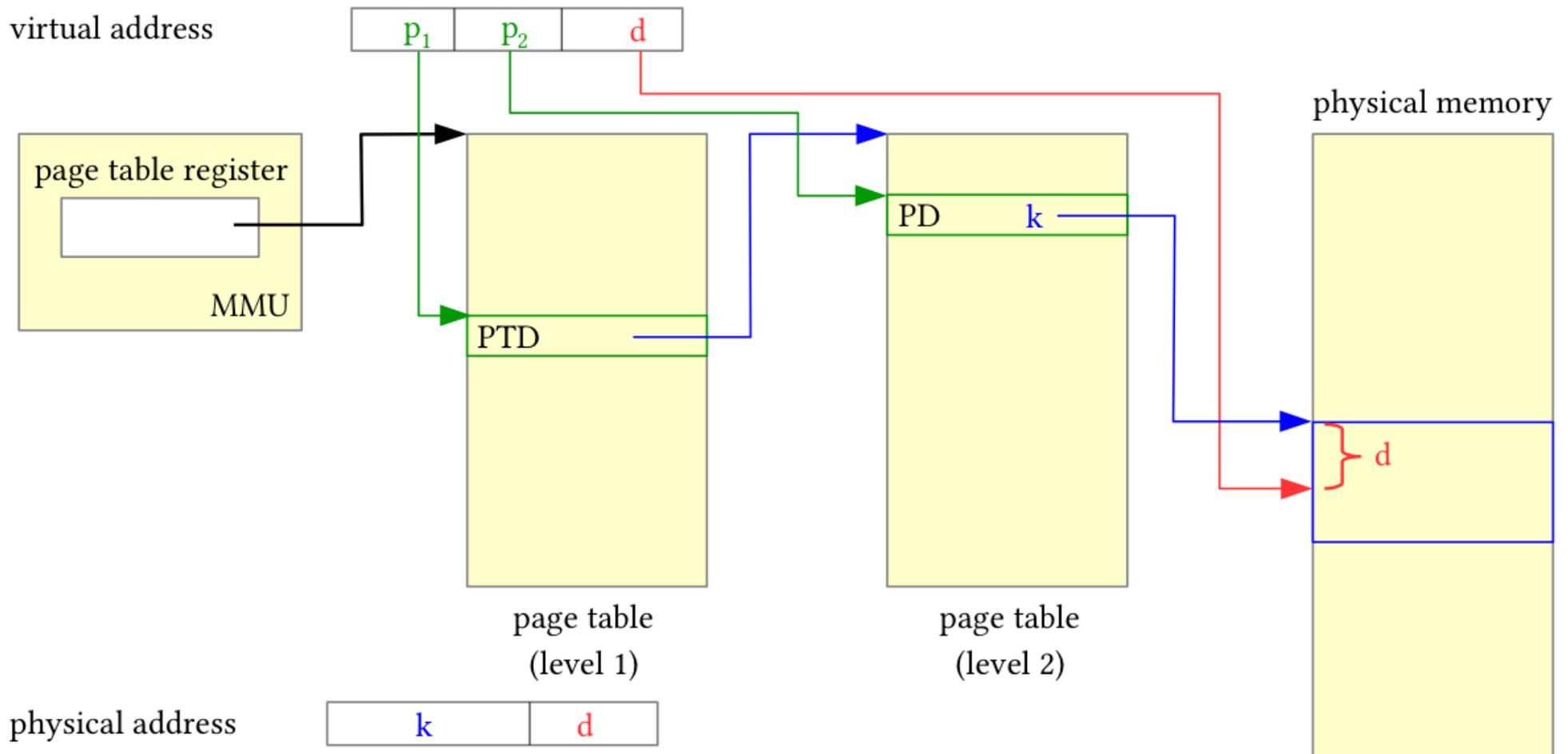
- 32-Bit-Adressen,
- 4 KByte Seitengröße,
- 4 Byte pro Eintrag

Seitentabelle: >1 Million Einträge,  
4 MByte Größe (pro Prozess!)



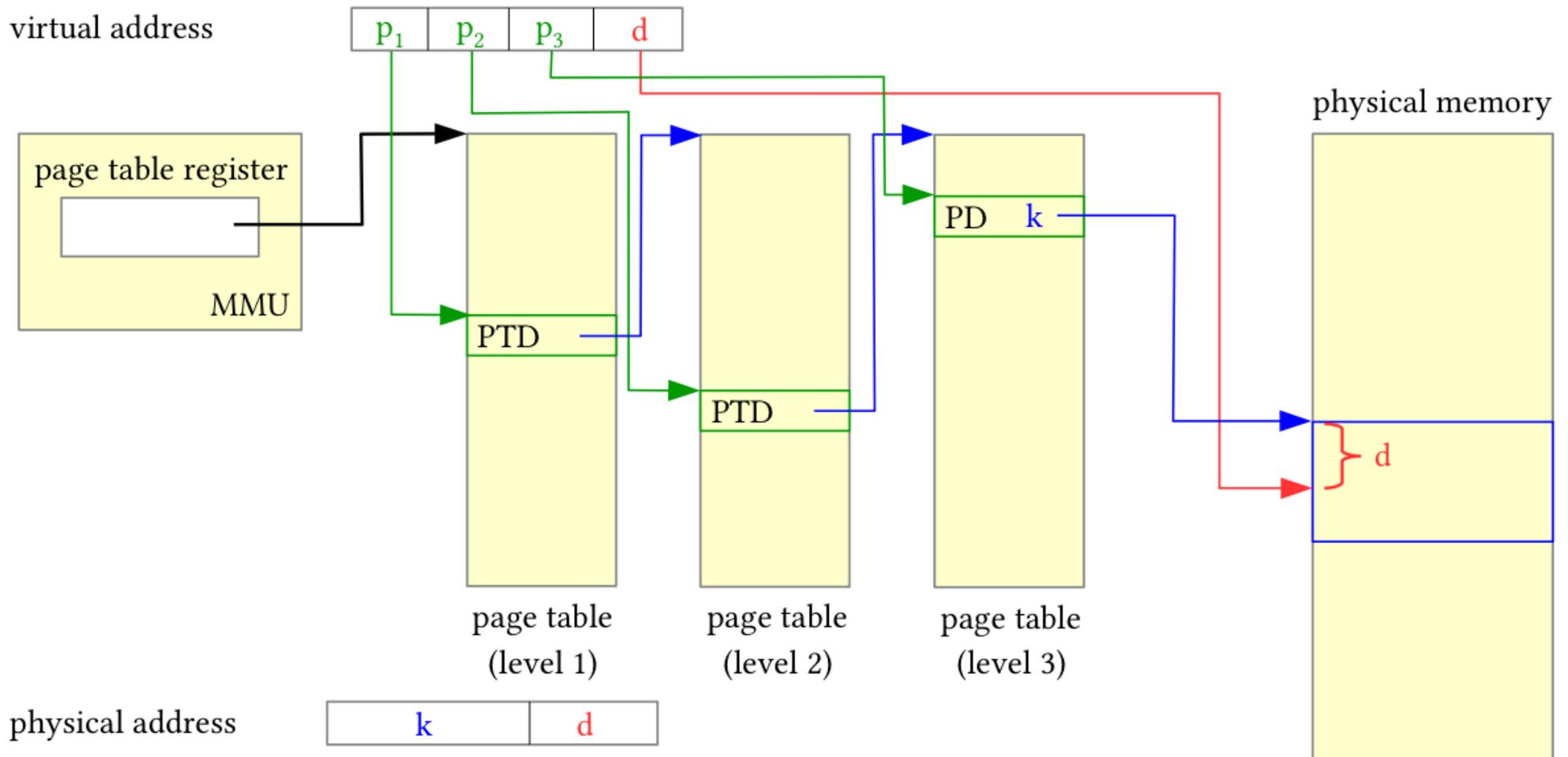
# Mehrstufiges Paging (3)

## Adressübersetzung bei zweistufigem Paging:



# Mehrstufiges Paging (4)

## Adressübersetzung bei dreistufigem Paging:



# Mehrstufiges Paging (5)

- Größe der Seitentabellen:

Beispiel:

$p_1$	$p_2$	offset
10	10	12

- Die äußere Seitentabelle hat 1024 Einträge, die auf (potentiell) 1024 innere Seitentabellen zeigen, die wiederum je 1024 Einträge enthalten.
- Bei einer Länge von 4 Byte pro Seitentabelleneintrag ist also jede Seitentabelle genau eine 4-KByte-Seite groß.
- Es werden nur so viele innere Seitentabellen verwendet, wie nötig.

# Mehrstufiges Paging (6)

---

- Jede Adressübersetzung benötigt noch mehr Speicherzugriffe, deshalb ist der Einsatz von TLBs noch wichtiger.
- Als Schlüssel für den TLB werden alle Teile der Seitennummer zusammen verwendet  $(p_1, p_2, \dots)$ .

# Paging: Beispiel (1)

Paging mit folgenden Parametern:

- 32-Bit-Adressbus
- 32 KB Seitengröße
- 64 MB RAM
- 1-stufiges Paging

Zu berechnen:

- maximale Anzahl der adressierbaren virtuellen Seiten
- Größe der erforderlichen Seitentabelle (in KB)

a) 32 KB (Seitengröße) =  $2^5 \times 2^{10}$  Byte =  $2^{15}$  Byte  
d.h.: Offset ist 15 Bit lang



Also gibt es  $2^{17}$  virtuelle Seiten

b) Zur Seitentabelle:

In 64 MB RAM passen  $64 \text{ M} / 32 \text{ K} = 2 \text{ K} = 2048$  ( $2^{11}$ ) Seitenrahmen

Ein Eintrag in der Seitentabelle benötigt darum 11 Bit, in der Praxis 2 Byte.

→ Platzbedarf:

$$\begin{aligned} & \#(\text{virt. Seiten}) \times \text{Größe}(\text{Eintrag}) \\ &= 2^{17} \times 2 \text{ Byte} = 2^{18} \text{ Byte} = \underline{256 \text{ KB}} \end{aligned}$$

# Paging: Beispiel (2)

Paging mit folgenden Parametern:

- 32-Bit-Adressbus
- 16 KB Seitengröße
- 2 GB RAM
- 3-stufiges Paging

Zu berechnen:

- maximale Anzahl der adressierbaren virtuellen Seiten
- Größe der Seitentabelle(n)
- Anzahl der Tabellen

- 16 KB (Seitengröße) =  $2^4 \times 2^{10}$  Byte  
=  $2^{14}$  Byte,  
d.h.: Offset ist 14 Bit lang



Also gibt es  $2^{18}$  virtuelle Seiten

b) Zur Seitentabelle:

In 2 GB RAM passen  $2 \text{ G} / 16 \text{ K}$   
=  $128 \text{ K} = 2^{17}$  Seitenrahmen

Ein Eintrag in der Seitentabelle benötigt  
darum 17 Bit, in der Praxis 4 Byte.

→ Platzbedarf **einer** Tabelle:

$$\begin{aligned} & \#(\text{Einträge}) \times \text{Größe}(\text{Eintrag}) \\ & = 2^6 \times 4 \text{ Byte} = 2^8 \text{ Byte} = 256 \text{ Byte} \end{aligned}$$

Es gibt 1 äußere,  $2^6$  mittlere und  $2^{12}$   
innere Seitentabellen

# Demand Paging (1)

---

- Der Adressbereich eines Prozesses muss nicht vollständig im Hauptspeicher sein.
  - Das **Lokalitätsprinzip** besagt, dass ein Prozess in einer Zeitspanne nur relativ wenige, nahe beieinanderliegende Adressen anspricht.
  - Teile des Programms werden bei einem bestimmten Ablauf möglicherweise gar nicht benötigt (Spezialfälle, Fehlerbehandlungsroutinen etc.).

# Demand Paging (2)

---

- **Demand Paging** bedeutet
  - dass eine Seite nur dann in den Speicher geladen wird, wenn der Prozess sie anspricht,
  - dass eine Seite auch wieder aus dem Speicher entfernt werden kann.
- Vorteile von Demand Paging:
  - Der Adressbereich eines Prozesses kann größer sein als der physikalische Hauptspeicher.
  - Prozesse belegen weniger Platz im RAM, somit können mehr Prozesse gleichzeitig aktiv sein.

# Voraussetzungen für Demand Paging (1)

---

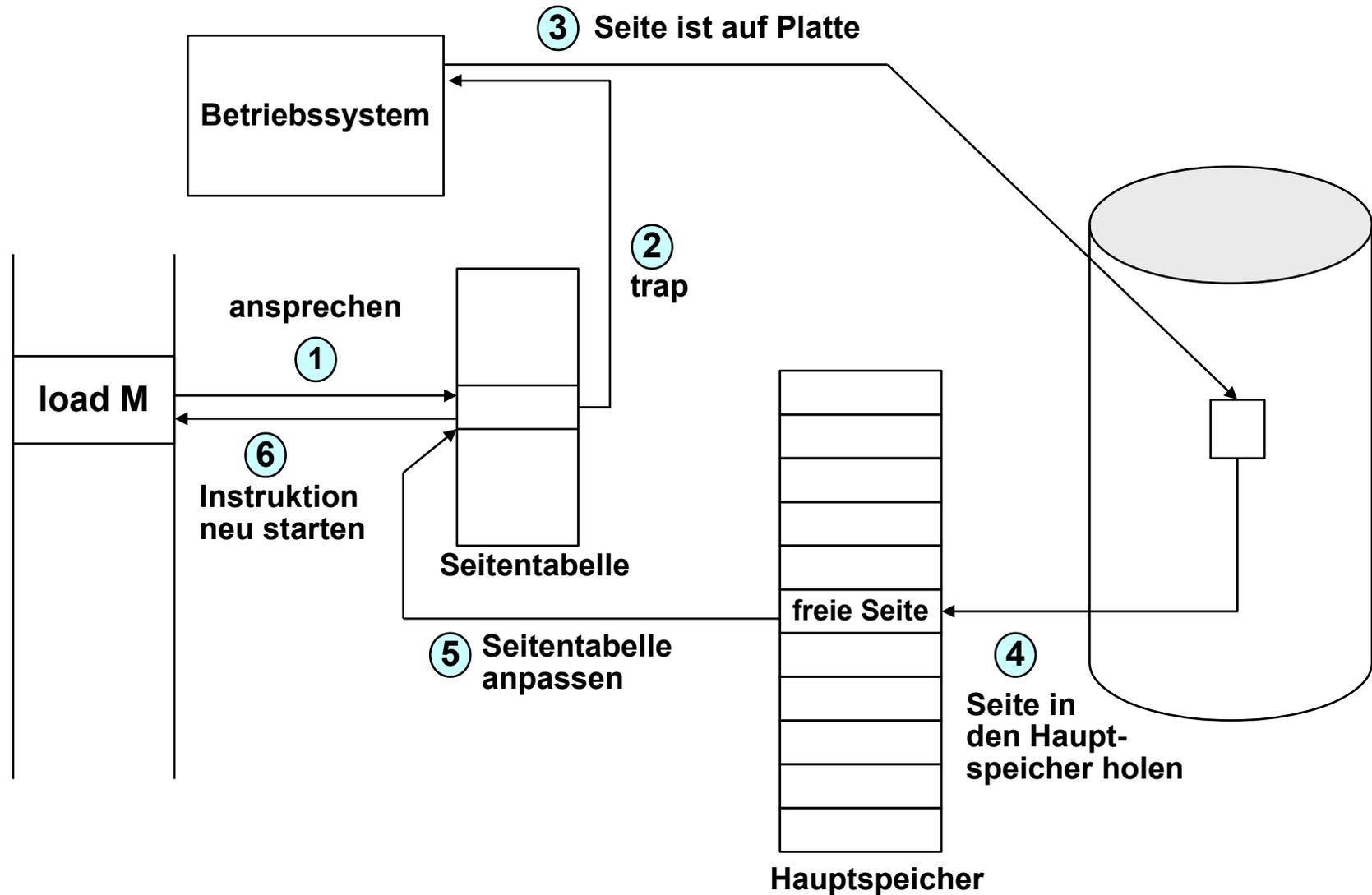
- Jeder Eintrag in der Seitentabelle enthält ein **valid bit** (auch: **present bit**), das angibt, ob die Seite im Speicher ist oder nicht.
- Wenn ein Prozess eine Seite anspricht, die nicht im Speicher ist, wird eine spezielle Exception ausgelöst, ein sog. **page fault**.
- Eine Betriebssystem-Routine, der **page fault handler**, lädt bei einem page fault die benötigte Seite in den Speicher.

## Voraussetzungen für Demand Paging (2)

---

- Falls kein freier Seitenrahmen im Speicher vorhanden ist, muss eine andere Seite ersetzt werden. Für die Auswahl der zu ersetzenden Seite muss eine Strategie implementiert werden.
- Die durch den page fault unterbrochene Instruktion muss erneut ausgeführt werden (können).

# Page-Fault-Behandlung



# Seitenersetzung (1)

---

- Wenn bei einem Page Fault kein freier Seitenrahmen zur Verfügung steht, muss das Betriebssystem einen frei machen.
- Ein Algorithmus wählt nach einer bestimmten Strategie diesen Seitenrahmen aus.

## Seitenersetzung (2)

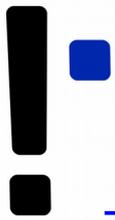
---

- Falls die zu ersetzende Seite, seit sie zuletzt in den Speicher geholt wurde, verändert wurde, muss ihr aktueller Inhalt gesichert werden:
  - Ein **modify bit** (oder **dirty bit**) im Seitentabelleneintrag vermerkt, ob die Seite verändert wurde.
  - Eine veränderte Seite wird auf Platte gesichert (im sog. Page- oder Swap-Bereich).

## Seitenersetzung (3)

---

- Eine unveränderte Seite kann später – bei Bedarf – wieder von der alten Stelle auf der Platte geladen werden.
- Im Seitentabelleneintrag für die ersetzte Seite wird
  - das **valid bit** gelöscht,
  - vermerkt, von wo die Seite wieder geladen werden kann.



---

# Praxis: Linux

# Speicherverwaltung unter Linux

---

- Paging (Linux)
- Aufbau des Prozess-Speichers unter Linux
- `malloc()`, `calloc()`, `realloc()` und `free()`
- `memset()`
- `memcpy()`, `memcmp()`
- Alignment
- Anonymous Memory Mapping mit `mmap()`

# Paging unter Linux

---

- Linux verwendet **Paging** für die Speicherverwaltung

- Seitengröße 4 KByte (Intel 32/64 bit)  
oder variabel: 4, 16, 64, 256 KByte (PPC32)

```
esser@ubu64:~$ cat getpagesize.c
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
int main () { printf ("page size: %d\n", getpagesize()); };
esser@ubu64:~$ gcc -o getpagesize getpagesize.c ; ./getpagesize
page size: 4096
esser@ubu64:~$ uname -m
x86_64
```

- nutzt **Page Sharing** (z. B. für Bibliotheken) und **Copy-on-Write** (z. B. für fork)

# Prozess-Speicher

---

- **Text-Segment**
  - Programm-Code, String-Literale, Konstanten
  - read-only, direkt auf Programmdatei gemappt
- **Stack**
  - lokale Variablen, Funktionsrückgabewerte, Rücksprungadressen
  - wächst und schrumpft nach Bedarf
- **Data-Segment**
  - globale, initialisierte Variablen
  - **Heap**, dynamischer Prozess-Speicher
  - verwaltet Prozess über `malloc()`, `free()` etc.

# Prozess-Speicher

---

- **BSS-Segment**
  - nicht initialisierte globale Variablen
  - werden bei Prozess-Start auf 0 initialisiert  
(landen nicht in der Objektdatei eines Programms)
  - implementiert über Copy-on-Write-Mapping auf Seite mit Nullen
- **Mapped Files** (mmap)

# Prozess-Speicher

---

- **Anonymous Memory Mappings**
  - für große Speicher-Anforderungen (`m11oc`), die nicht auf dem Heap landen
  - `glibc` entscheidet abhängig von Größe, ob Anon-Mapping oder Heap (bis 128 K) verwendet wird
  - vermeidet Fragmentierung des Heap
  - sind schon mit 0 gefüllt

# Beispiel für Speicher-Aufteilung

---

```
// memtest.c
// Hans-Georg Eßer, Betriebssysteme 1
#include <stdio.h>    // printf
#include <unistd.h>   // sleep
#include <stdlib.h>   // malloc

char chararray[1024];           // BSS-Segment (nicht init.)
const int i = 7;                // Text-Segment (konstant)
int j = 4095;                   // Data-Segment (initialisiert)

void testfunc () {
    int array[4096];            // Stack
    array[i] = 3; array[j] = 5;
    chararray[1] = 'B';
    printf ("Test: %d, %d\n", array[i], array[j]);
};

int main () {
    chararray[0] = 'A'; chararray[2] = '\0';
    testfunc ();
    printf ("Test: %s\n", chararray);
    char* s = malloc (40*1024*1024); // 40 MByte, Heap
    sleep (20);
    return 0;
};
```

```
[esser@quadamd:tmp]$ pmap $(pidof memtest)
30387:    ./memtest
08048000      4K r-x--  /tmp/memtest
08049000      4K r----  /tmp/memtest
0804a000      4K rw---  /tmp/memtest
b4f22000  40968K rw---  [ anon ]
b7724000   1496K r-x--  /lib/i386-linux-gnu/libc-2.13.so
b789a000      8K r----  /lib/i386-linux-gnu/libc-2.13.so
b789c000      4K rw---  /lib/i386-linux-gnu/libc-2.13.so
b789d000     12K rw---  [ anon ]
b78c5000     12K rw---  [ anon ]
b78c8000      4K r-x--  [ anon ]
b78c9000    120K r-x--  /lib/i386-linux-gnu/ld-2.13.so
b78e7000      4K r----  /lib/i386-linux-gnu/ld-2.13.so
b78e8000      4K rw---  /lib/i386-linux-gnu/ld-2.13.so
bf99a000    132K rw---  [ stack ]
total      42776K
```

```
[esser@quadamd:tmp]$ cat /proc/$(pidof memtest)/maps
08048000-08049000 r-xp 00000000 08:04 1156248    /tmp/memtest
08049000-0804a000 r--p 00000000 08:04 1156248    /tmp/memtest
0804a000-0804b000 rw-p 00001000 08:04 1156248    /tmp/memtest
b4f22000-b7724000 rw-p 00000000 00:00 0
b7724000-b789a000 r-xp 00000000 08:04 1966089    /lib/i386-linux-gnu/libc-2.13.so
b789a000-b789c000 r--p 00176000 08:04 1966089    /lib/i386-linux-gnu/libc-2.13.so
b789c000-b789d000 rw-p 00178000 08:04 1966089    /lib/i386-linux-gnu/libc-2.13.so
b789d000-b78a0000 rw-p 00000000 00:00 0
b78c5000-b78c8000 rw-p 00000000 00:00 0
b78c8000-b78c9000 r-xp 00000000 00:00 0          [vdso]
b78c9000-b78e7000 r-xp 00000000 08:04 9569185    /lib/i386-linux-gnu/ld-2.13.so
b78e7000-b78e8000 r--p 0001d000 08:04 9569185    /lib/i386-linux-gnu/ld-2.13.so
b78e8000-b78e9000 rw-p 0001e000 08:04 9569185    /lib/i386-linux-gnu/ld-2.13.so
bf99a000-bf99b000 rw-p 00000000 00:00 0          [stack]
```

```

esser@ubu64:~$ pmap $(pidof memtest)
1839:  ./memtest
0000000000400000      4K r-x--  /home/esser/memtest
0000000000600000      4K r----- /home/esser/memtest
0000000000601000      4K rw----  /home/esser/memtest
00007f06b1887000  40964K rw----  [ anon ]
00007f06b4088000   1512K r-x--  /lib/libc-2.11.1.so
00007f06b4202000   2044K ----- /lib/libc-2.11.1.so
00007f06b4401000    16K r----- /lib/libc-2.11.1.so
00007f06b4405000     4K rw----  /lib/libc-2.11.1.so
00007f06b4406000    20K rw----  [ anon ]
00007f06b440b000   128K r-x--  /lib/ld-2.11.1.so
00007f06b460d000    12K rw----  [ anon ]
00007f06b4627000    12K rw----  [ anon ]
00007f06b462a000     4K r----- /lib/ld-2.11.1.so
00007f06b462b000     4K rw----  /lib/ld-2.11.1.so
00007f06b462c000     4K rw----  [ anon ]
00007fff5fc9b000   84K rw----  [ stack ]
00007fff5fdff000     4K r-x--  [ anon ]
fffffffffff60000     4K r-x--  [ anon ]
total                44828K

```

```

esser@ubu64:~$ size memtest
text  data  bss   dec   hex   filename
1538   536  1056  3130  c3a   memtest

```

```

esser@ubu64:~$ cat /proc/$(pidof memtest)/maps
00400000-00401000      r-xp 00000000 08:01 100804      /home/esser/memtest
00600000-00601000      r--p 00000000 08:01 100804      /home/esser/memtest
00601000-00602000      rw-p 00001000 08:01 100804      /home/esser/memtest
7f06b1887000-7f06b4088000  rw-p 00000000 00:00 0
7f06b4088000-7f06b4202000  r-xp 00000000 08:01 8765      /lib/libc-2.11.1.so
7f06b4202000-7f06b4401000  ---p 0017a000 08:01 8765      /lib/libc-2.11.1.so
7f06b4401000-7f06b4405000  r--p 00179000 08:01 8765      /lib/libc-2.11.1.so
7f06b4405000-7f06b4406000  rw-p 0017d000 08:01 8765      /lib/libc-2.11.1.so
7f06b4406000-7f06b440b000  rw-p 00000000 00:00 0
7f06b440b000-7f06b442b000  r-xp 00000000 08:01 8718      /lib/ld-2.11.1.so
7f06b460d000-7f06b4610000  rw-p 00000000 00:00 0
7f06b4627000-7f06b462a000  rw-p 00000000 00:00 0
7f06b462a000-7f06b462b000  r--p 0001f000 08:01 8718      /lib/ld-2.11.1.so
7f06b462b000-7f06b462c000  rw-p 00020000 08:01 8718      /lib/ld-2.11.1.so
7f06b462c000-7f06b462d000  rw-p 00000000 00:00 0
7fff5fc9b000-7fff5fcb0000  rw-p 00000000 00:00 0      [stack]
7fff5fdff000-7fff5fe00000  r-xp 00000000 00:00 0      [vdso]
fffffffffff60000-fffffffffff601000  r-xp 00000000 00:00 0      [vsyscall]

```

# malloc()

---

- dynamisch Speicher allozieren
- verwendet Heap oder Anon-Map
- bei Nutzung des Heap: nicht initialisiert!

```
char *p;  
p = malloc (2000)    // 2000 Bytes anfordern  
if (!p) {  
    // Fehler  
    perror ("malloc");  
}  
  
...  
  
free (p);
```

# xmalloc()

---

- Test auf malloc()-Fehler wird oft in Wrapper xmalloc() integriert:

```
void *xmalloc (size_t size) {
    void *p;
    p = malloc (size);
    if (!p) {
        perror ("xmalloc");
        exit (EXIT_FAILURE);    // returns 1
    };
    return p;
};
```

# calloc()

---

- Ähnlich malloc(), aber für **Arrays**
- Angabe von Anzahl und Elementgröße
- Speicher immer initialisiert (0)

```
struct mystruct { ... };
struct mystruct *p;
p = calloc (200, sizeof(struct mystruct)); // 200 Einträge

if (!p) {
    // Fehler
    perror ("calloc");
};
```

# realloc()

---

- ändert die Größe von Speicher, der mit malloc() bzw. calloc() angefordert wurde
- verkleinern oder vergrößern
- Vorsicht: Rückgabewert ist Pointer für neuen Speicher-bereich, der jetzt an anderer Stelle anfangen kann!

```
p = malloc (10*sizeof(struct xy));
...
r = realloc (p, 20*sizeof(struct xy));
if (!r) {
    // Fehler, p noch intakt!
}
... // evtl. r != p

free (r); // nicht: free (p) !
```

# free()

---

- gibt einen dynamisch reservierten Speicherbereich wieder frei
- darf nur für Rückgabewerte von `malloc()` oder `calloc()` aufgerufen werden!
- keine Freigabe von „Teilen“ möglich (→ `realloc`)
- Nach Freigabe Speicher nicht mehr nutzen!
- Doppelter `free()`-Aufruf schlägt fehl (Prog.-Abbruch)
- `free(NULL)` geht immer, ohne Wirkung

```
p = malloc(...); free (p); // auch ok, wenn p==0
```

# free()

- Shell-Variable `MALLOC_CHECK_` erlaubt Einsatz einer alternativen `malloc()`-Implementierung, die z. B. doppelte `free()`s erkennt

```
// free2.c
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>

int main () {
    int* p = malloc (200);
    free (p);
    free (p); // Fehler!!
    printf ("nach 2x free\n");
};
```

```
esser@ubu64:~$ ./free2
(Programm bricht ab, Backtrace etc.)
```

```
esser@ubu64:~$ MALLOC_CHECK_=0 ./free2
nach 2x free
```

```
esser@ubu64:~$ MALLOC_CHECK_=1 ./free2
*** glibc detected *** ./free2: free():
invalid pointer: 0x0000000001780010 ***
nach 2x free
```

```
esser@ubu64:~$ MALLOC_CHECK_=2 ./free2
Abgebrochen
```

# Verwaltung des Heap

---

- Es gibt verschiedene Speicher-Allokations-Routinen
- Linux-Programme (mit `glibc`) nutzen Variante von `dldmalloc` („Doug Lea's malloc“), <http://g.oswego.edu/dl/html/malloc.html>
  - Best-Fit (für Anforderungen  $\geq 256$  Byte,  $< 256$  KByte)
  - nutzt OS-Features ab 256 KByte ( $\rightarrow$  Anon-Mapping)
  - Sonderbehandlung für kleine Anforderungen
- Beschreibung von `dldmalloc`:
  - $\rightarrow$  <ftp://g.oswego.edu/pub/misc/malloc.c>
  - $\rightarrow$  <http://www.securecoding.cert.org/confluence/download/attachments/3524/04+Dynamic+Memory+v6.pdf> (Folie 58-65)
- Tutorial: [http://www.inf.udec.cl/~leo/Malloc\\_tutorial.pdf](http://www.inf.udec.cl/~leo/Malloc_tutorial.pdf)

# memset()

- Speicher, der mit `malloc()` alloziert wurde, ist (evtl.) nicht **initialisiert**
- Das kann man mit `memset()` nachholen
- benötigt `#include <string.h>`

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h> // memset
```

```
esser@ubu64:~$ ./memset
46 48 2d 53 57 46 0 -- FH-SWF
0 0 0 0 0 0 0 --
```

```
int main () {
    int SIZE = 200;
    char* p = malloc (SIZE); strcpy (p, "FH-SWF"); free (p);
    p = malloc (SIZE);
    printf ("%2x %2x %2x %2x %2x %2x %2x -- %s\n",
        p[0], p[1], p[2], p[3], p[4], p[5], p[6], p);
    memset (p, 0, SIZE); // oder statt 0 beliebiges Füll-Byte
    printf ("%2x %2x %2x %2x %2x %2x %2x -- %s\n",
        p[0], p[1], p[2], p[3], p[4], p[5], p[6], p);
};
```

# memcpy()

---

- kopiert einen Speicherbereich:

`memcpy (ziel, quelle, laenge)`

- Rückgabewert: Zeiger auf `ziel`

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h> // memcpy, memset

int main () {
    int SIZE = 200;
    char* p = malloc (SIZE); strcpy (p, "FH-SWF");
    char* q = malloc (SIZE);
    memcpy (q, p, SIZE);
    printf ("q: %2x %2x %2x %2x %2x %2x %2x -- %s\n",
           q[0], q[1], q[2], q[3], q[4], q[5], q[6], q);
};
```

# memcpy() vs. strncpy()

---

- Zum Unterschied
  - `memcpy (ziel, quelle, laenge)`
  - `strncpy (ziel, quelle, laenge)`
- `strncpy()` achtet auf Besonderheiten von **Strings**:
  - Ist `Länge(quelle) < laenge`, wird `ziel` mit Null-Bytes aufgefüllt
  - Inhalt in `quelle` nach erstem Null-Byte wird ignoriert
  - terminierendes Null-Byte bei `laenge` berücksichtigen
  - Aber: Ist `quelle` zu lang, entsteht ein *nicht-0-terminierter* String!

# memcpy() vs. strncpy()

---

```
esser@ubu64:~$ cat strncpy.c
```

```
#include <string.h>
```

```
#include <stdio.h>
```

```
int main () {
```

```
    char quelle[] = "Vier";
```

```
    char ziel[]    = "ZZZZZZZZZZ";
```

```
    strncpy (ziel, quelle, 4);    // kopiert 4 Bytes, ohne \0
```

```
    printf ("1. Versuch: %s\n", ziel);
```

```
    strncpy (ziel, quelle, 5);    // kopiert ganzen String mit \0
```

```
    printf ("2. Versuch: %s\n", ziel);
```

```
};
```

```
esser@ubu64:~$ ./strncpy
```

```
1. Versuch: VierZZZZZ
```

```
2. Versuch: Vier
```

# memcmp()

- memcmp (a, b, len) vergleicht Speicherbereiche

```
int main () {
    int SIZE = 200;
    char* p = malloc (SIZE); strcpy (p, "0hm-HS");
    char* q = malloc (SIZE); char* s = malloc (SIZE);
    memcpy (q, p, SIZE);      memcpy (s, p, SIZE);
    s[0] = 'a';
    if (memcmp(p, q, SIZE) != 0) printf ("p, q verschieden\n");
    if (memcmp(p, s, SIZE) != 0) printf ("p, s verschieden\n");
};
```

- nicht (!) zum Vergleich von structs verwenden:

```
struct xy *a, *b;
memcmp (a, b, sizeof(struct xy))
```

sagt nicht unbedingt, ob a und b gleich sind

# Alignment

- `malloc()` & Co. lassen allozierte Speicherbereiche immer an Adressen anfangen, die ein Vielfaches von 8 (32 Bit) bzw. 16 (64 Bit) sind  
→ Variablen aller Typen sind „**naturally aligned**“

```
// malloc-align-test.c
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
int main () {
    int* a = malloc(1);
    int* b = malloc(1);
    int* c = malloc(1);
    printf ("a: %p\n", a);
    // %p: Adresse eines Pointers
    printf ("b: %p\n", b);
    printf ("c: %p\n", c);
}
```

```
esser@ubu64:~$ uname -m
x86_64
esser@ubu64:~$ ./malloc-align-test
a: 0x6cc010
b: 0x6cc030
c: 0x6cc050
```

(Abstand:  $0x20 = 32$ , Extraplatz für Verwaltungsdaten von `malloc`, → nächste Folie)

# Extra-Platz bei malloc()

```
// malloc-test.c

#include <stdlib.h>           | #include <sys/stat.h>
#include <stdio.h>           | #include <fcntl.h>
#include <sys/types.h>       | #include <string.h>

void dump (char *filename, char *buf, int len) {
    int fd = open (filename, O_WRONLY | O_CREAT, S_IRUSR | S_IWUSR);
    write (fd, buf, len);
    close (fd);
}

int main () {
    char *p1 = malloc(4);      // gibt: p1 = 0x23e6010
    strncpy (p1, "ABC", 4);
    dump ("out1", p1-16, 96);

    char *p2 = malloc(4);     // gibt: p2 = 0x23e6030, Differenz 0x20
    strncpy (p2, "XYZ", 4);
    dump ("out2", p1-16, 96);

    free(p2);
    dump ("out3", p1-16, 96);
}
```

# Extra-Platz bei malloc()

```
[esser@ohmvm:~]$ ./malloc-test
```

```
[esser@ohmvm:~]$ hexdump -C out1      # nach dem 1. malloc() / strncpy()
00000000  00 00 00 00 00 00 00 00 00 21 00 00 00 00 00 00 00 |.....!.....|
00000010  41 42 43 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 |ABC.....|
00000020  00 00 00 00 00 00 00 00 00 e1 0f 02 00 00 00 00 00 |.....|
...
```

```
[esser@ohmvm:~]$ hexdump -C out2      # nach dem 2. malloc() / strncpy()
00000000  00 00 00 00 00 00 00 00 00 21 00 00 00 00 00 00 00 |.....!.....|
00000010  41 42 43 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 |ABC.....|
00000020  00 00 00 00 00 00 00 00 00 21 00 00 00 00 00 00 00 |.....!.....|
00000030  58 59 5a 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 |XYZ.....|
00000040  00 00 00 00 00 00 00 00 00 c1 0f 02 00 00 00 00 00 |.....|
...
```

```
[esser@ohmvm:~]$ hexdump -C out3      # nach dem free()
00000000  00 00 00 00 00 00 00 00 00 21 00 00 00 00 00 00 00 |.....!.....|
00000010  41 42 43 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 |ABC.....|
00000020  00 00 00 00 00 00 00 00 00 21 00 00 00 00 00 00 00 |.....!.....|
00000030  00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 |.....|
00000040  00 00 00 00 00 00 00 00 00 c1 0f 02 00 00 00 00 00 |.....|
...
```

# Alignment

- Durch **Cast-Operationen** können Variablen entstehen, die nicht aligned sind:

```
// wrong-alignment.c
#include <stdio.h>

int main () {
    char *str = "ABCDEFGHGIJK";
    char *c = str + 1;
    putchar (*c); printf ("\n");
    unsigned long *u1, *u2;
    u1 = (unsigned long *) str;
    u2 = (unsigned long *) c;
    printf ("Pointer c: %p\n", c);
    printf ("Pointer u1: %p\n", u1);
    printf ("Inhalt u1: %lx\n", *u1);
    printf ("Pointer u2: %p\n", u2);
    printf ("Inhalt u2: %lx\n", *u2);
};
```

```
esser@ubu64:~$ ./wrong-alignment
B
Pointer c: 0x40072d
Pointer u1: 0x40072c
Inhalt u1: 4847464544434241
Pointer u2: 0x40072d ← 0xd = 13
Inhalt u2: 4948474645444342
```

## ASCII-Tabelle:

A	0x41	E	0x45
B	0x42	F	0x46
C	0x43	G	0x47
D	0x44	H	0x48

# Anonymous Memory Mapping

---

- Alternative zur Nutzung des Heaps
- Jedes Anon-Mapping wie ein separater Heap ...

```
void *p;
p = mmap (NULL,                // do not care where
          512 * 1024,          // 512 KB
          PROT_READ | PROT_WRITE, // read/write
          MAP_ANONYMOUS | MAP_PRIVATE, // anonymous, private
          -1,                  // fd (ignored)
          0);                  // offset (ignored)

if (p == MAP_FAILED)
    perror ("mmap");
else
    // 'p' points at 512 KB of anonymous memory...
```

Quelle: Robert Love, Linux System Programming

# Alternative: /dev/zero mappen

---

```
void *p; int fd;
fd = open ("/dev/zero", O_RDWR); // open /dev/zero for reading/writing
if (fd < 0) { perror ("open"); return -1; }

// map [0,page size) of /dev/zero
p = mmap (NULL, // do not care where
          getpagesize ( ), // map one page
          PROT_READ | PROT_WRITE, // map read/write
          MAP_PRIVATE, // private mapping
          fd, // map /dev/zero
          0); // no offset

if (p == MAP_FAILED) {
    perror ("mmap");
    if (close (fd)) perror ("close");
    return -1;
}

if (close (fd)) perror ("close"); // close /dev/zero, no longer needed
// 'p' points at one page of memory, use it...
```

Quelle: Robert Love, Linux System Programming